

CURRICULUM VITAE

Lavdim KURTAJ

INFORMATAT THEMELORE	
Universiteti i Prishtinës	Datëlindja: 05. 05. 1965, Pejë, Kosovë.
Fakulteti i Inxhinierisë Elektrike dhe Kompjuterike	Gjinia: M
Kosovë, Prishtinë, Mati I, Objekti Relax Hy. I/52	Statusi civil: I martuar, dy fëmijë
Phone: +381 38 554 896 Mobile: +377 44 199 839	e-mail: lavdim.kurtaj@uni-pr.edu lavdim.kurtaj@yahoo.com

EDUKIMI	
2009 - vazhdon	Student i Doktoratës
1999	Mr. Sc., Universiteti i Prishtinës, Fakulteti i Elektroteknikës
	<i>Teza: Aplikimi i rrjetave neurale në detyrën e pozicionimit dhe të përcjelljes së trajektorës tek robotët</i>
1988	Inxhinier i diplomuar , Universiteti i Prishtinës, Fakulteti Teknik
	<i>Teza: Osciloskopi digjital</i>

KARRIERA PROFESIONALE DHE THIRRJET AKADEMIKE	
2002	Ligjërues, Universiteti i Prishtinës, Fakulteti i Inxhinierisë Elektrike
1991-2002	Asistent i ri, Universiteti i Prishtinës, Fakulteti i Inxhinierisë Elektrike
1988-1990	Inxhinier i mirëmbajtjes, Fabrika e Amortizatorëve, Prishtinë

POZITAT NË UNIVERSITET	
2012 - vazhdon	Udhëheqës i Departamentit të Automatikës
1991-1997	Anëtar i Këshillit, Fakulteti i Inxhinierisë Elektrike, UP

LËNDËT E MBAJTURA	
2009-vazhdon	Sistemet digjitale të rregullimit (L+U), Mikroprocesorët dhe mikrokontrollerët (L+U), Dirigjuesit e programueshëm logjik (L+U), Sensorët dhe aktuatorët (L+U), Bazat e robotikës (L+U), Sensorët dhe shndërruesit (L+U) Robotika dhe automatizimi (L+U) Dirigjimi i proceseve me kompjuter (L+U) Inteligjenca artificiale (L+U) Rrjetat neurale (L+U) Mechatrical Project (L+U)
2007-2009	Bazat e robotikës (L+U), Sistemet digjitale të rregullimit (L+U), Mikroprocesorët dhe mikrokompjuterët (L) - Fakulteti i Inxhinierisë Elektrike dhe Kompjuterike, UP
2006-2007	Bazat e robotikës (L+U), Sistemet digjitale të rregullimit (L+U), Mikroprocesorët dhe mikrokompjuterët (L+U) - Fakulteti i Inxhinierisë Elektrike dhe Kompjuterike, UP
2004-2006	Bazat e robotikës (L+U), Sistemet digjitale të rregullimit (L+U), Fakulteti i Inxhinierisë Elektrike dhe Kompjuterike, UP
2003-2004	Bazat e robotikës (L+U), Sistemet diskrete në automatikë (L+U), Sistemet digjitale të rregullimit (L+U), Dirigjimi optimal i proceseve (L), Kompjuterët e procesit (L+U) - Fakulteti i Inxhinierisë Elektrike dhe Kompjuterike, UP
1999-2003	Bazat e robotikës (L+U), Sistemet digjitale (L+U), Dirigjimi optimal i proceseve (L), Kompjuterët e procesit (L+U) - Fakulteti i Inxhinierisë Elektrike, UP
1997-1999	Bazat e robotikës (L+U), Sistemet digjitale (L+U), Teknika e rregullimit 1 (U), Teknika e rregullimit 2 (U), Dirigjimi optimal i proceseve (L) - Fakulteti i Inxhinierisë Elektrike, UP
1996-1997	Bazat e robotikës (L+U), Sistemet digjitale (L+U), Teknika e rregullimit 1 (U), Teknika e rregullimit 2 (U), Kompjuterët e procesit (L+U) - Fakulteti i Inxhinierisë Elektrike, UP
1995-1996	Bazat e robotikës (L+U), Sistemet digjitale (L+U), Teknika e rregullimit 1 (U), Teknika e rregullimit 2 (U), Dirigjimi optimal i proceseve (L) - Fakulteti i Inxhinierisë Elektrike, UP
1993-1995	Bazat e robotikës (L+U), Sistemet digjitale (L+U), Teknika e rregullimit (U) - Fakulteti i Inxhinierisë Elektrike, UP
1992-1993	Sistemet digjitale (L+U), Teknika e rregullimit (U), Sistemet e dirigjimit automatik (U) - Fakulteti i Inxhinierisë Elektrike, UP
1991-1992	Teknika e rregullimit (U), Sistemet e dirigjimit automatik (U), Dirigjimi optimal i proceseve (U) - Fakulteti i Inxhinierisë Elektrike, UP

PUBLIKIMET SHKENCORE	
1.	L. Kurtaj, S. Shala, Sh. Muriqi: "Digitalno merenje neelektricnih velicina", Nauka mladih, 1980, Novo Mesto ("Digital measurement of nonelectrical quantities", Youth Science) (Rewarded with golden plaque)
2.	L. Kurtaj, "Osciloskopi digjital" ("Digital Oscilloscope"), Diploma Thesis, Technical Faculty, 1988, Prishtinë
3.	L. Kurtaj, "Aplikimi i rrjetave neurale në detyrën e pozicionimit dhe të përcjelljes së trajektores tek robotët" ("Application of Neural Networks in Position and Trajectory Tracking Problems of Robots"), Master Thesis, Faculty of Electrical and Computer Engineering, 1999, Prishtinë
4.	Kujtim Hyseni, Lavdim Kurtaj, Ilir Limani, "Homogeneous distributed control system – a model of code generation", <i>8th WSEAS International Conference on SIGNAL PROCESSING, ROBOTICS and AUTOMATION (ISPRA '09)</i> , 2009
5.	Lavdim Kurtaj, Vjosa Shatri, "HMI and Control Loops over Serial Line Communication Channel with MODBUS protocol for Combinatorial Weigher at Potato Chips Production Line", <i>10th WSEAS Int. Conf. on AUTOMATION & INFORMATION (ICAI'09)</i> , 2009
6.	Lavdim Kurtaj, Vjosa Shatri, Ilir Limani "Weighing Head Model and Performance Estimation for Combinatorial Weigher at Potato Chips Production Line", <i>11th WSEAS Int. Conf. on AUTOMATIC CONTROL, MODELLING and SIMULATION (ACMOS'09)</i> , 2009
7.	L. Kurtaj, V. Shatri, I. Limani "Conveyor Model and its Usage for Selecting Effective Control Variable for Combinatorial Weigher Heads", <i>11th IASTED Int. Conf. on Control and Applications (CA 2009)</i> , 2009
8.	Kujtim Hyseni, Ilir Limani, Lavdim Kurtaj, Genc Hyseni "SNMP to PTP management interface", 2009 International IEEE Symposium on Precision Clock Synchronization for Measurement, Control and Communication (<i>ISPCS 2009</i>), 2009
9.	Vjosa Shatri, Ruzhdi Sefa, Lavdim Kurtaj, "Relative Position between Mesh Cell Edges and Interrelation with Accuracy when using FastCap2 for Capacitance Calculations of 3-D PEEC-like Cells", Proceedings of the 12th WSEAS International Conference on Systems Theory and Scientific Computation (ISTASC'12), Istanbul, Turkey, August 21-23, 2012; ISBN 978-1-61804-115-9, pp. 213-218, 2012
10.	Vjosa Shatri, Ruzhdi Sefa, Lavdim Kurtaj, "Partial Element Equivalent Circuit (PEEC) Toolbox for MATLAB, integrating FastCap2 and FastHenry2 for Calculation Partial Elements, and Multisim orLTspice for circuit simulation", Proceedings of the 12th WSEAS International Conference on Systems Theory and Scientific Computation (ISTASC'12), Istanbul, Turkey, August 21-23, 2012; ISBN 978-1-61804-115-9, pp. 163-169, 2012
11.	Lavdim Kurtaj, Ilir Limani, Vjosa Shatri, Avni Skeja, "Dependence of CMAC Neural Network Properties at initial, during, and after Learning Phase from Input Mapping Function", Proceedings of the 12th WSEAS International

	Conference on Systems Theory and Scientific Computation (ISTASC'12), Istanbul, Turkey, August 21-23, 2012; ISBN 978-1-61804-115-9, pp. 187-192, 2012

DISPENSA DHE LIBRA	

ANTARËSIA NË SHOQATA DHE AKADEMI PROFESIONALE	
2009 - vazhdon	WSEAS member

GJUHËT	
	Shqip – gjuhë amtare
	Anglisht - rrjedhshëm
	Frëngjisht – njohuri për konverzacion themelor
	Serbisht (Kroatisht dhe Boshnjakisht) –shkëlqyeshëm

Prishtinë, Maj, 2013

Lavdim KURTAJ
